FXYBx 2 轴

手臂式　自立电缆

订购型号

FXYBx - S - [组合] - [X 轴行程] - [Y 轴行程] - [电缆长度] - RCX222 - [支持 CE 标准] - [输入输出选择 1] - [输入输出选择 2]

机器人主机	电缆	组合	X 轴行程	Y 轴行程	电缆长度	适用控制器	支持 CE 标准	输入输出选择 1	输入输出选择 2
		A1 A2 A3 A4	15～95cm	15～55cm	3L：3.5m(标准) 5L：5m 10L：10m	RCX222	未填写:标准 E：CE 规格	N：NPN※1 P：PNP CC：CC-Link DN：DeviceNet PB：Profibus EN：Ethernet※1 YC：YC-Link※2	未填写:无 N1：OPDIO24/16 (NPN) ※1 P1：OPDIO24/17 (PNP) EN：Ethernet※1※3

※1. CE 规格时，不能选择 NPN 和 Ethernet。
※2. 只适用 YC-Link 的主轴 (Master) 设定。
※3. 输入输出选择 1 的情况下，只有选择 CC 或 DN 或 PB 时，输

基本规格

	X 轴	Y 轴
轴组成※1	B10	–
马达输出 AC (W)	100	100
反复定位精度※2 (mm)	±0.04	±0.04
驱动方式	同步带	同步带
滚珠螺杆导距 (减速比) (mm)	相当于导距 25	相当于导距 25
最高速度 (mm/sec)	1875	1875
动作范围 (mm)	150～950	150～550
机器人电缆长度 (m)	标准：3.5　选配：5，10	

※1. 框架加工 (安装孔、攻丝孔) 与单轴机器人不同，请务必加以注意。
※2. 单方向的反复定位精度。

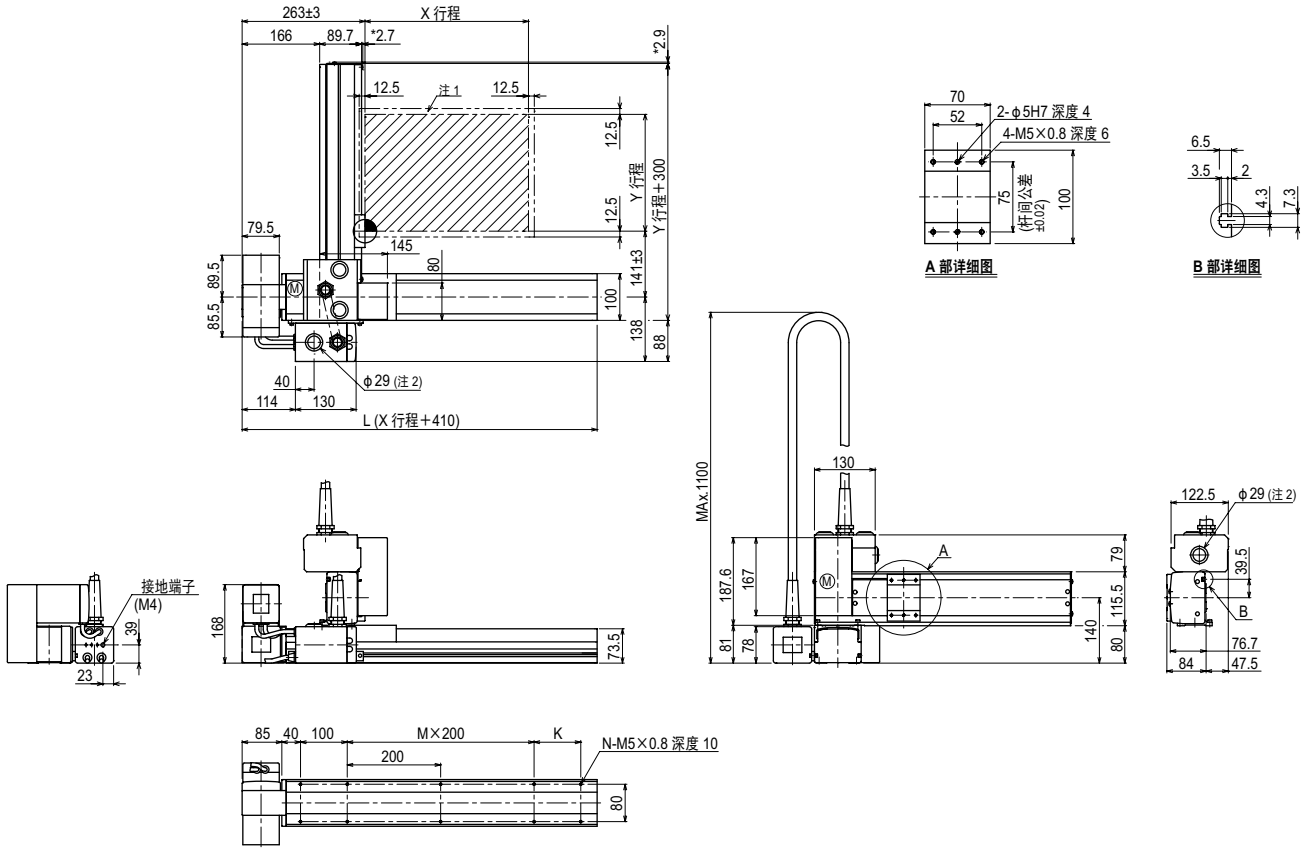
最大搬运重量 (kg)

Y 行程 (mm)	XY2 轴
150	7
250	6
350	5
450	5
550	3

适用控制器

控制器	运行方法
RCX222	程序/迹点定位/遥控命令/在线命令

FXYBx 2 轴 A1

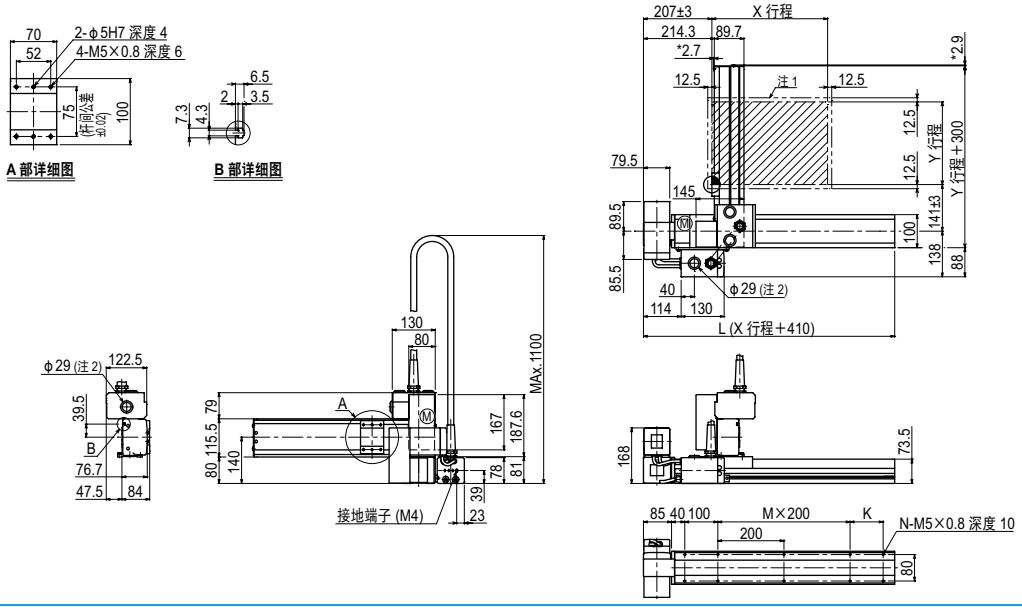


X 行程	150	250	350	450	550	650	750	850	950
L	560	660	760	860	960	1060	1160	1260	1360
K	100	200	100	200	100	200	100	200	100
M	1	1	2	2	3	3	4	4	5
N	8	8	10	10	12	12	14	14	16

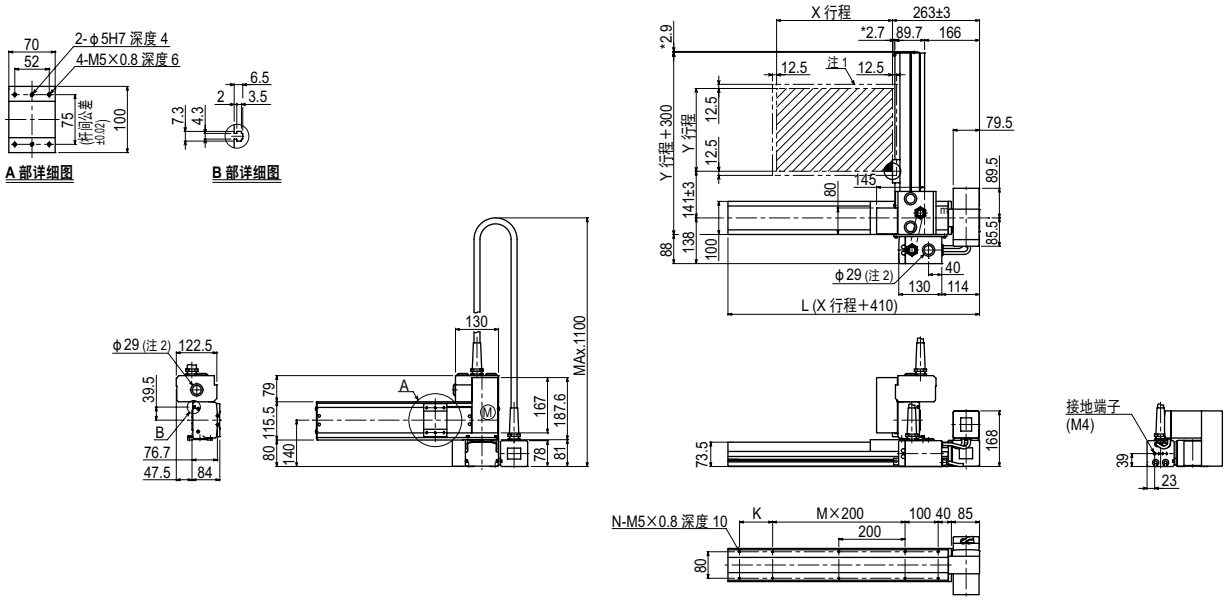
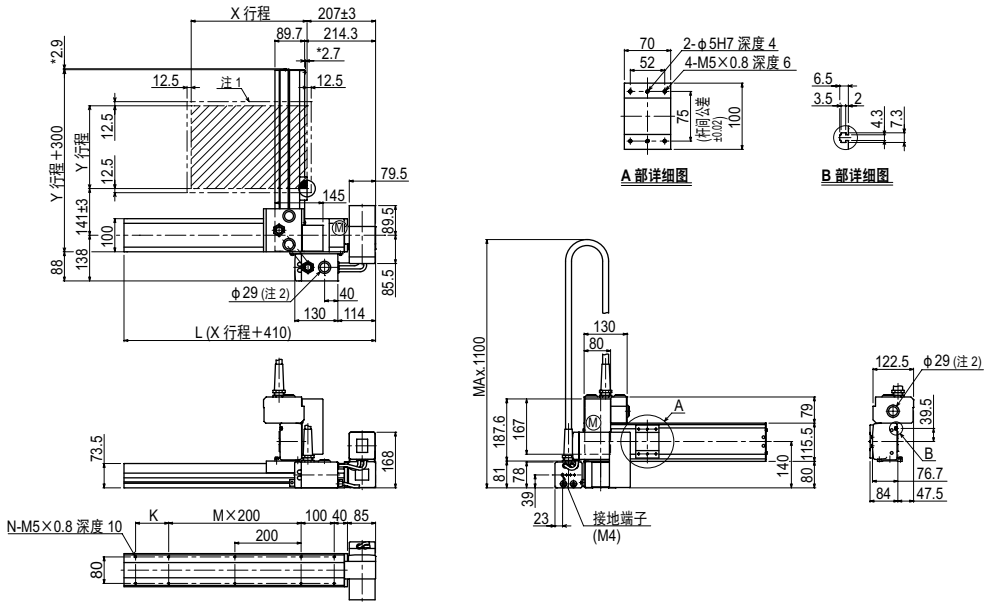
Y 行程	150	250	350	450	550

注1. 原点复位时的移动范围以及被限位器停止的位置。
注2. 用户用的电缆取出口。
注3. 图中 * 的尺寸为螺丝高度。

FXYBx 2 轴 A2



FXYBx 2 轴 A3



FXYBx 2 轴 A4